

ประกาศกระทรวงอุตสาหกรรม

เรื่อง กำหนดมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม วิทยาการหุ่นยนต์ - การใช้งานร่วมกัน -
วิธีทดสอบสำหรับการวัดแรงและความดันในการสัมผัสระหว่างมนุษย์กับหุ่นยนต์

พ.ศ. ๒๕๖๗

โดยที่เป็นการสมควรกำหนดมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม วิทยาการหุ่นยนต์ - การใช้งานร่วมกัน - วิธีทดสอบสำหรับการวัดแรงและความดันในการสัมผัสระหว่างมนุษย์กับหุ่นยนต์

อาศัยอำนาจตามความในมาตรา ๑๕ แห่งพระราชบัญญัติมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม พ.ศ. ๒๕๑๑ ซึ่งแก้ไขเพิ่มเติมโดยพระราชบัญญัติมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม (ฉบับที่ ๗) พ.ศ. ๒๕๕๘ รัฐมนตรีว่าการกระทรวงอุตสาหกรรม จึงออกประกาศตามข้อเสนอของคณะกรรมการมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมไว้ ดังนี้

ข้อ ๑ ประกาศนี้เรียกว่า “ประกาศกระทรวงอุตสาหกรรม เรื่อง กำหนดมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม วิทยาการหุ่นยนต์ - การใช้งานร่วมกัน - วิธีทดสอบสำหรับการวัดแรงและความดันในการสัมผัสระหว่างมนุษย์กับหุ่นยนต์ พ.ศ. ๒๕๖๗”

ข้อ ๒ ประกาศนี้ให้มีผลนับแต่วันถัดจากวันประกาศในราชกิจจานุเบกษาเป็นต้นไป

ข้อ ๓ ให้กำหนดมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม วิทยาการหุ่นยนต์ - การใช้งานร่วมกัน - วิธีทดสอบสำหรับการวัดแรงและความดันในการสัมผัสระหว่างมนุษย์กับหุ่นยนต์ มาตรฐานเลขที่ มอก. 3932 - 2567 ไว้ ดังมีรายละเอียดท้ายประกาศนี้

ประกาศ ณ วันที่ ๒๗ ธันวาคม พ.ศ. ๒๕๖๗

เอกนัฏ พร้อมพันธุ์

รัฐมนตรีว่าการกระทรวงอุตสาหกรรม

ข้อมูลมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม

แบบท้ายประกาศกระทรวงอุตสาหกรรม

ชื่อมาตรฐาน	: วิทยาการหุ่นยนต์ – การใช้งานร่วมกัน วิธีทดสอบสำหรับการวัดแรงและความดันในการสัมผัสระหว่างมนุษย์กับหุ่นยนต์ ROBOTICS - COLLABORATIVE APPLICATIONS - TEST METHODS FOR MEASURING FORCES AND PRESSURES IN HUMAN-ROBOT CONTACTS
มาตรฐานเลขที่	: มอก. 3932-2567
ผู้จัดทำ	: สำนักงานมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม
กรรมการวิชาการ	: คณะอนุกรรมการวิชาการรายสาขา คณะที่ 69/2 หุ่นยนต์อุตสาหกรรมและหุ่นยนต์บริการ
ขอบข่าย	: มาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรมนี้ - ได้กำหนดวิธีการวัดแรงและความดันในการสัมผัสทางกายภาพระหว่างมนุษย์กับหุ่นยนต์ วิธีการวิเคราะห์แรงและความดันที่วัดได้ และลักษณะเฉพาะสำหรับอุปกรณ์วัดความดัน - แรง (pressure-force measurement device, PFMD) - มีจุดประสงค์สำหรับการใช้งานร่วมกันในสภาพแวดล้อมทางอุตสาหกรรมหรือบริการสำหรับการใช้งานโดยผู้ชำนาญ - ไม่ครอบคลุมถึงหุ่นยนต์ที่ไม่ได้ใช้งานโดยผู้ชำนาญ เช่น หุ่นยนต์สำหรับผู้บริโภค (consumer robot) หรือหุ่นยนต์ทางการแพทย์ (medical robot) อย่างไรก็ตามถ้าหากเห็นว่าเหมาะสมก็สามารถนำวิธีการวัดต่าง ๆ ที่นำเสนอไปใช้กับหุ่นยนต์ดังกล่าวได้ นอกจากนี้ มาตรฐานนี้ไม่ครอบคลุมถึงการใช้งานกับองค์กรในแง่ของการวัดการสัมผัส (เช่น ความรับผิดชอบหรือการจัดการข้อมูล), การประเมินการสัมผัสทางกลประเภทอื่น (เช่น ความเสียดทานหรือการเฉือน), การประเมินอันตรายที่เกี่ยวข้องกับการสัมผัสอื่น ๆ (เช่น อันตรายจากการตก จากไฟฟ้า หรือจากสารเคมี) และมาตรฐานนี้ไม่ได้ระบุข้อกำหนดการออกแบบจำเพาะของอุปกรณ์วัดความดัน - แรง หรือระบุวิธีการบ่งชี้อันตรายจากการสัมผัส
เนื้อหาประกอบด้วย	: บททั่วไป ขอบข่าย เอกสารอ้างอิง บทนิยาม ภาพรวม เครื่องมือวัด วิธีการวัด ขั้นตอนการวัด และภาคผนวก
จำนวนหน้า	: ๕๐ หน้า
ISBN (e-book)	: ๙๗๘-๖๑๖-๖๑๗-๔๙๕-๓
ICS	: ๒๕.๐๔๐.๓๐

สถานที่จัดเก็บ : ห้องสมุดสำนักงานมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม
ถนนพระรามที่ ๖ กรุงเทพมหานคร ๑๐๕๐๐ โทรศัพท์ ๐๒ ๕๓๐ ๖๘๓๔
ต่อ ๐๒ ๕๔๐-๒๕๔๑

สถานที่จำหน่าย : สำนักงานมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม
ถนนพระรามที่ ๖ กรุงเทพมหานคร ๑๐๕๐๐
<https://www.tisi.go.th>